Programmieren

Für den Z9001 stehen diverse Programmiersprachen bereit:

- BASIC
- FORTH
- PASCAL
- Assembler

BASIC

Der Einsteiger sollte mit BASIC beginnen. Mit einem BASIC-ROM-Modul oder mit dem eingebauten BASIC des KC 87 2.x kann man gleich nach dem Einschalten mit der Arbeit beginnen. Das BASIC wird ausführlich im **Programmierhandbuch** und im **Anhang zum Programmierhandbuch** beschrieben (s. Handbücher und Downloads der Handbücher bei http://www.sax.de/~zander/.

FORTH

Es gibt verschiedene FORTH-Versionen. Bekannt ist das f.i.g.-FORTH **FORTH** und das FG FORTH83 d. DDR **F83**. Beide sind im Mega-Flash-Modul enthalten. F83 ist deutlich umfangreicher und schneller.

Beim KC-Club Treffen 2012 gab es eine kleine Einführung in FORTH z9001_f83.pdf.

PASCAL

Für den KC gibt es das KC-PASCAL, eine Variante des bekannten Hisoft-PASCAL, sowie als 32K-Modul ein Turbo-Pascal-ähnliches Pascal von der TH Leipzig (s. weitere_module, das Handbuch findet man bei http://www.sax.de/~zander/).

Assembler

Zur vollständigen und systemnahen Programmierung eignet sich Assembler. robotron bietet mit EDAS und IDAS gleich zwei Assembler an. Mit **ZSID** und **R80** stehen außerdem Debugger und Reassembler im Mega-Flash-Modul zur Verfügung.

Allerdings ist das Programmieren in Assembler um einiges komplexer und schwerer als in den „höheren“ Programmiersprachen.

Als Basis sollten unbedingt die Beschreibung des Betriebssystems incl. Betriebssystemlisting **robotron Betriebssystem KC 85/1 (Z9001)** studiert werden. Das Handbuch findet man bei http://www.sax.de/~zander/.

Systemfunktionen

Zur systemunabhängigen Programmierung werden vom Betriebssystem OS 33 Systemrufe bereitgestellt. Diese werden analog CP/M aufgerufen:

Der Aufruf dieser Systemrufe erfolgt über CALL 0005. Die Auswahl des gewünschten Systemrufes erfolgt über das C-Register, dessen Inhalt den Systemruf adressiert. Verschiedene Systemrufe erwarten Eingabeparameter bzw. liefern Parameter zurück.

Eingabeparameter:

- Bytewerte im E -Register
- Wortwerte im DE-Register

Ausgabeparameter:

- Bytewerte im A -Register
- Wortwerte im BC-Register

Wichtige Systemrufe:

Rufnr.	Name	Funktion
01	CONSI	Eingabe eines Zeichens von CONST
02	CONSO	Ausgabe eines Zeichens zu CONST
09	PRNST	Ausgabe einer Zeichenkette zu CONST
10	RCONB	Eingabe einer Zeichenkette von CONST
11	CSTS	Abfrage Status CONST
17	GETCU	Abfrage logische und pyhsische Cursoradresse
18	SETCU	Setzen logische Cursoradresse

Der OS-Rahmen

Damit eigene Programme vom OS aus gestartet werden können, wird ein spezieller Code benötigt, der sogenannte OS-Rahmen. Damit erscheinen Programme als transiente Kommandos im OS und könne über den Programmnamen aufgerufen werden. Außerdem können Parameter übergeben werden (s. z.B. Code von OS-SAVE).

Das Kommando muß auf einer integralen 100H-Grenze (300h ... 0BF00h) beginnen. Es können beliebig viele Kommandos in einem OS-Rahmen angegeben werden.

```
    ORG     xx00h

    JP      AUSF          ;Sprung zur Kommandoausführung1
    DB      'NAME    ',0    ;Kommandoname1 (im OS-Mode einzugeben)
                 ;8 Zeichen, ggf. mit Leerzeichen auffüllen, Null-Byte
    JP      AUSF2         ;Sprung zur Kommandoausführung2
    DB      'NAME2    ',0    ;Kommandoname2 (im OS-Mode einzugeben)
    ...
    DB      0          ;Kennzeichen OS-Rahmen Ende
```

```
AUSF:   ...
```

Beispiel

```
    ORG    300h

    JP     HALLO
    DB     'HALLO    ',0
    DB     0

HALLO:  LD     DE, TEXT     ; Adr. des Textes
    LD     C, 9         ; PRNST
    CALL     5
    RET

; auszugebender Text
TEXT:   DB     'Hallo User!'
    DA     0A0DH          ; CRLF
    DB     0          ; Ende der Zeichenkette
```

From:
https://hc-ddr.hucki.net/wiki/ - **Homecomputer DDR**

Permanent link:
https://hc-ddr.hucki.net/wiki/doku.php/z9001/programmieren?rev=1364237712

Last update: **2013/03/25 18:55**